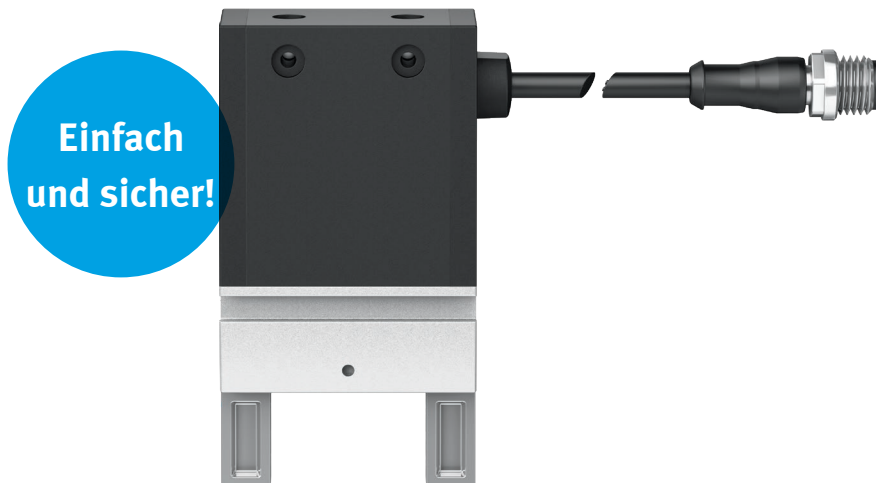


Elektrischer Standardgreifer EHPS -...-A und EHPS-...-LK mit IO-Link®

FESTO



Für Standard-Fahrten

Highlights

- Langer Hub für unterschiedliche Werkstücke
- Bürstenloser Gleichstrommotor
- Einstellbare Greifkraft
- Controllerfreie Ansteuerung mittels digitalen Signalen
- Stabile T-Nut-Führung der Greifbacken für hohe Momentenaufnahme
- IO-Link Kommunikation
- Parametrisierung der Greifposition und -toleranz
- Unterschiedliche Greifmodi
- Condition Monitoring
- Integrierte Positionsabfrage

Zuverlässig, wirtschaftlich, leistungsfähig: Bei kleinen bis mittelgroßen Teilen ist EHPS eine ausgezeichnete Lösung. Der Parallelgreifer EHPS glänzt in der Handhabungs- und Montagetechnik ebenso wie im Sondermaschinenbau, in Elektronikindustrie und Kleinteilemontage oder der MedLab.

Steuerung integriert!

Die digitale Ansteuerung macht die Inbetriebnahme sehr einfach – ohne externe Controller. Die direkte Positionsabfrage durch die T-Nut am Greifkopf zeigt, ob der Zugriff richtig erfolgt ist. Der Rastschalter mit 4-stufiger Greifkraft macht EHPS leistungsfähig und anpassbar an empfindliche Werkstücke.

Sicher im Betrieb

Bei Stromausfall hält EHPS das Werkstück durch die Selbsthemmung des Getriebes weiterhin, der Freilauf verhindert ein

Verkleben. Die Ansteuerung über zwei PINs Auf/Zu bewegt den Greifer nur bei einem Signal. Unkontrolliertes Fahren wird verhindert.

Klein – und stark!

Kompakte Abmessungen ohne Störkonturen und abstehende Stecker verbinden sich beim EHPS mit einem hochdynamischen Motor für hohe Kräfte und starke Dynamik: Der Beschleunigungsweg für maximale Kraft beträgt nur 0,5 mm.

Elektrischer Standardgreifer EHPS -...-A und EHPS-...-LK mit IO-Link®

Stark bei einfachen Aufgaben

Seinen Platz findet der EHPS zum Beispiel in monoenergetischen, strombasierten Systemen oder in Applikationen, in denen keine Luft zulässig, und eine saubere Umgebung gefordert ist.

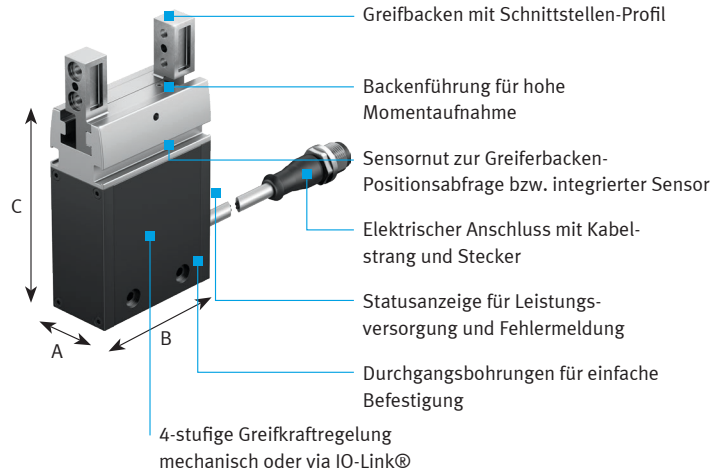
Schaltlogik EHPS-...-A

Die Greifer sind flankengesteuert d.h. beim Erkennen einer positiven Flanke am Eingang wird sofort eine Fahrt ausgelöst.

Der Greifer lässt sich über eine Klemmleiste an Ausgangsmodule CECC und CPX von Festo anschließen.

Verhalten des EHPS-...-LK

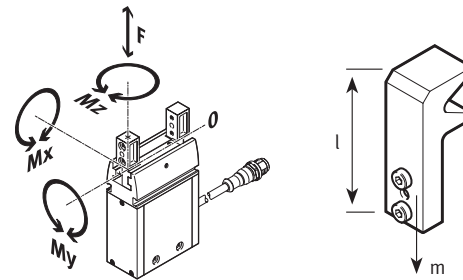
Dieser bietet 3 einlernbare virtuelle Greifmodi (universal, innen- und außengreifend), 3 teachbare virtuelle Greifstellungen für die Überwachung und 32 Speicherplätze für ein schnelles Aufrufen bekannter Werkstück-Datensätze.



| Typ | EHPS-... | | |
|----------------------------|-----------------------------|-------------|-------------|
| Nenngröße | 16 | 20 | 25 |
| Öffnungsw. pro Backe [mm] | 10 | 13 | 16 |
| Greifkraft [N] | 50 | 90 | 125 |
| Schließzeit [s] | 0,3 | 0,42 | 0,44 |
| Gewicht [kg] | 0,31 | 0,54 | 0,9 |
| Umgebungstemperatur [°C] | -5 ... 60 | | |
| Werkstoffe | Aluminium (Gehäuse, Deckel) | | |
| Schutzart | IP40 | | |
| Kabellänge [m] | 0,3 | | |
| Betriebsspannung [V DC] | 24 | | |
| Maße A, B, C [mm] | 26/53,8/99,5 | 32/65/118,5 | 39/79,4/141 |
| Greiffingerdaten* | | | |
| Zul. Greiffingerlänge [mm] | 80 | 100 | 120 |
| Max. Masse je Finger [g] | 100 | 150 | 230 |

* Kundenseitig einzuhalten

Max. Kraft (statisch) und max. Moment (statisch)

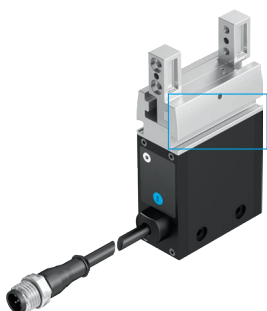


| Nenngröße | 16 | 20 | 25 |
|-----------|-----|-----|-----|
| FZ [N] | 200 | 325 | 450 |
| MX [Nm] | 4,5 | 8 | 11 |
| MY [Nm] | 2,5 | 3,5 | 6 |
| MZ [Nm] | 4,5 | 8 | 11 |

Zubehör

Adapterbausätze

| EHPS | EGSL | | | DGPL, DGE, DGEA | | | | ERMB | | | EHMB | | | ERMO | | | | |
|------|------|----|----|-----------------|----|----|----|------|----|----|------|----|----|------|----|----|----|---|
| | 45 | 55 | 75 | 18 | 25 | 32 | 40 | 20 | 25 | 32 | 20 | 25 | 32 | 12 | 16 | 25 | 32 | |
| 16 | | • | | | • | | • | • | • | | | | | | • | | • | |
| 20 | • | | • | | | | | • | • | • | • | • | • | | | | | • |
| 25 | | | | | | | | • | • | • | • | • | • | | | | | • |



| | SMT-8M | SMT-8G | SMAT | SDAT |
|----|--------|--------|------|------|
| 16 | •* | • | • | |
| 20 | • | • | • | • |
| 25 | • | • | • | • |

Genauigkeit des integrieren Sensors 0,05 mm

* Mit Überstand